

NOM :

Prénom :

Classe :

COURS

Les vecteurs



Présentation

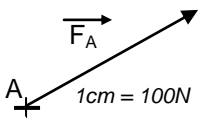
En mécanique, les vecteurs les plus couramment utilisés sont : les vecteurs force et les vecteurs vitesse. Nous étudierons ici les vecteurs forces.

Les vecteurs forces

Un vecteur force est défini par :

- Un point d'application (**origine**)
- Une **direction** (droite d'action)
- Un **sens**
- Une Intensité ou **Norme** exprimée en Newton (N) ou déca newton (daN) $10\text{N}=1\text{daN}$

Exemple :



Vecteur :	Origine	Droite d'action	Sens	Norme
\vec{F}_A	A			260 N

Addition de vecteurs

Des vecteurs de même nature peuvent être additionnés pour former un troisième vecteur appelé vecteur somme.

Exemple : Déterminons la somme \vec{C} des deux vecteurs \vec{A} et \vec{B} proposés.

	<p>Méthode du bout à bout</p> <p>Méthode du parallélogramme</p>
<p>Cas particulier : Cas de vecteurs parallèles</p>	