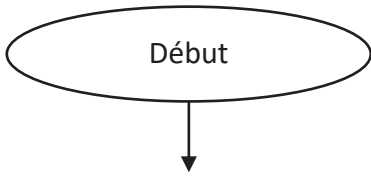


ÉTAPE 3 : RÉALISATION ET TESTS

Programmer le fonctionnement du robot



Évènements	Actions

Interfaçage du programme

Ports	Solutions techniques
D2	
D3 (pwm)	
D4	
D5 (pwm)	
D6 (pwm)	
D7	
D8	
D9 (pwm)	
A1	
A2	
I2C	

