

NOM :

Prénom :

Classe :

Exercice
Automatisme

Repérer les actionneurs et les capteurs



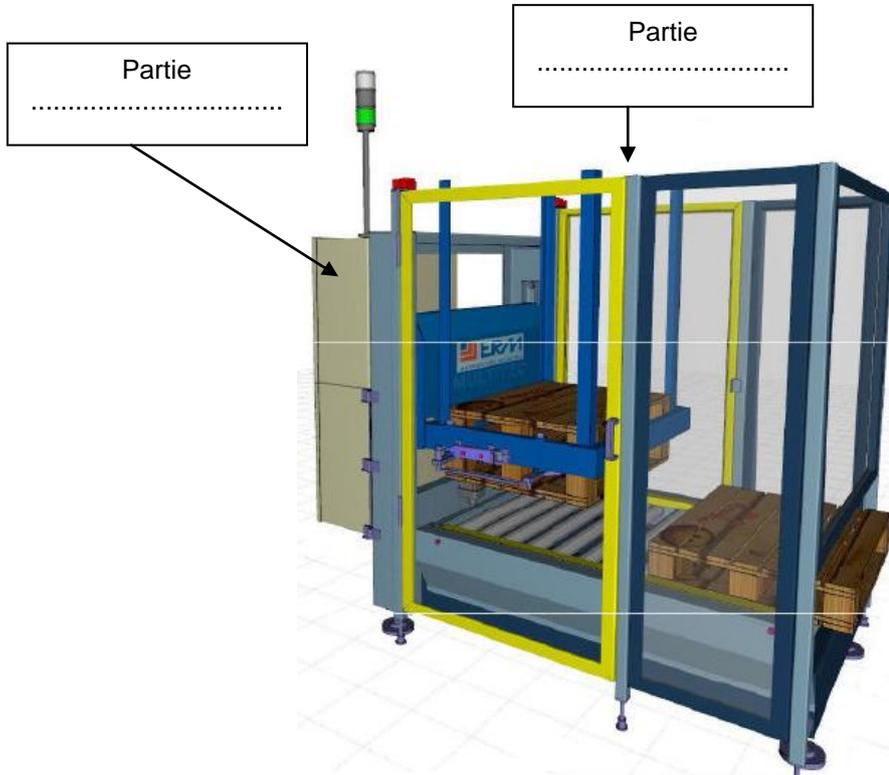
Objectif : être capable de repérer les actionneurs et les capteurs.

Systeme : ERM multitec

Q1 : Repérer ci dessous la partie commande et la partie opérative

Compétence :

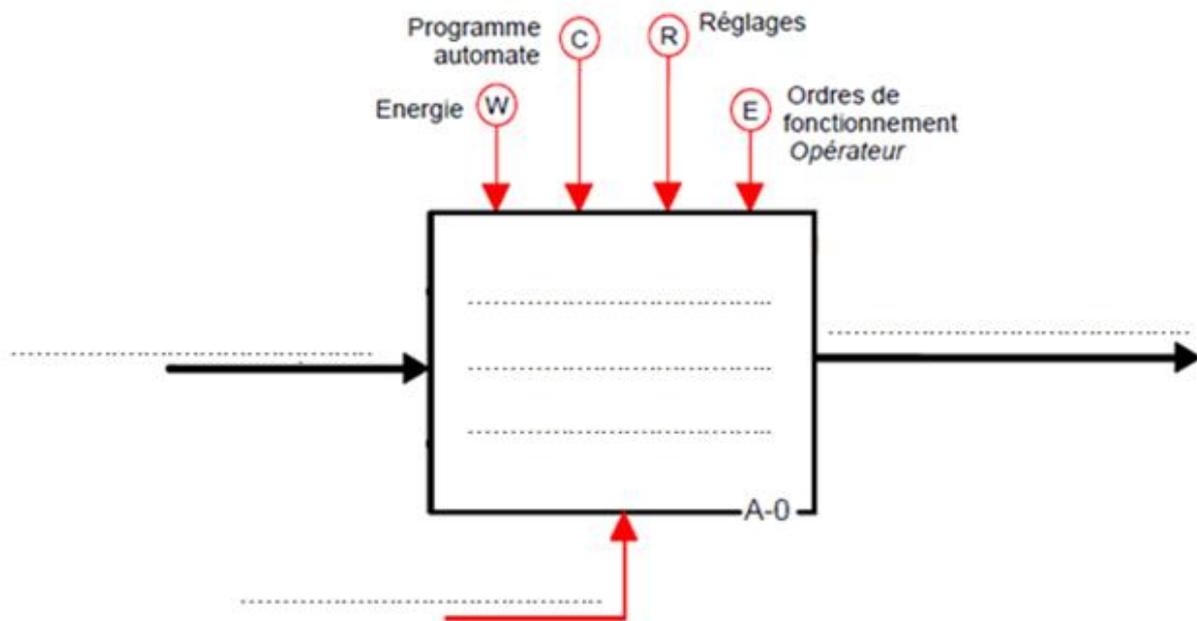
Repérer les capteurs et les actionneurs



Q2 : Compléter le SADT du système ERM multitec (voir liste de mots ci dessous)

On se place dans le cas ou le système dépile les palettes.

- ERM multitec.
- Palettes empilées dans le magasin à palettes.
- Palettes transférées une à une vers la sortie.
- Dépiler les palettes.



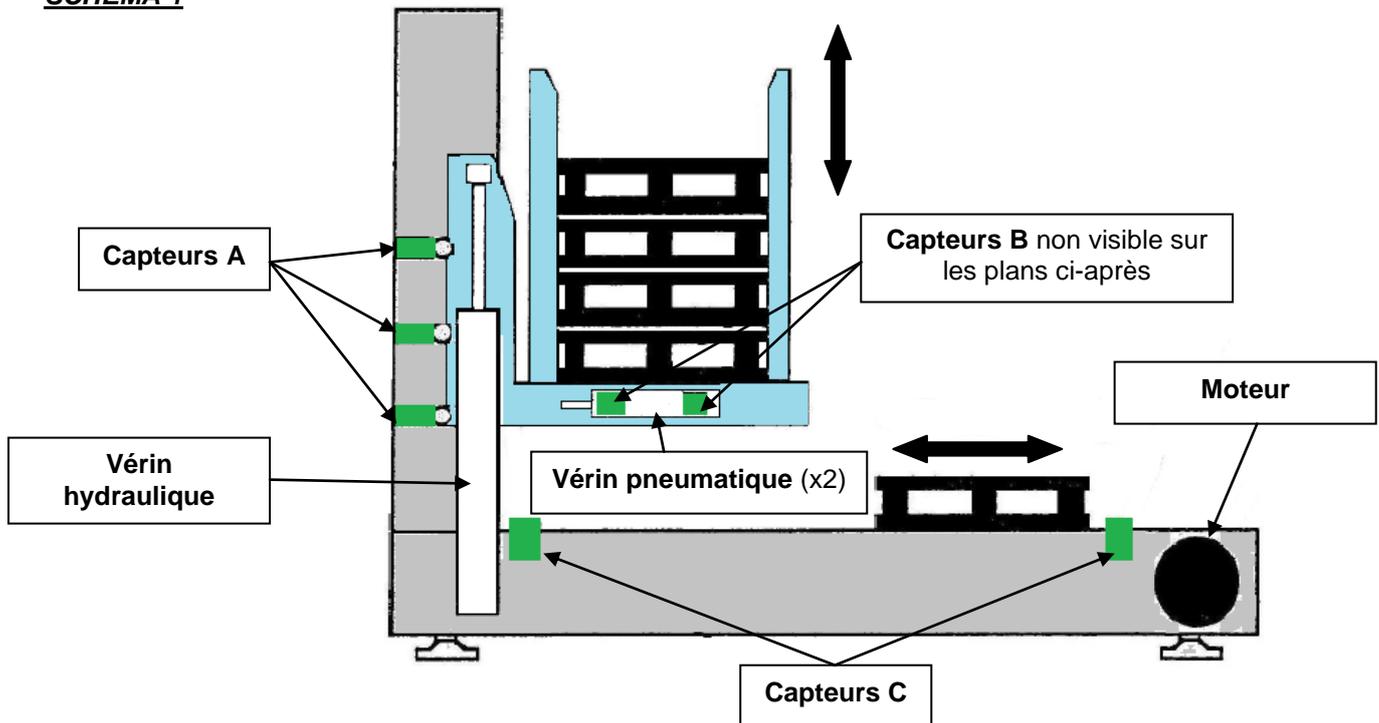
NOM :
Prénom :
Classe :

Exercice
Automatisme

Repérer les actionneurs et les capteurs



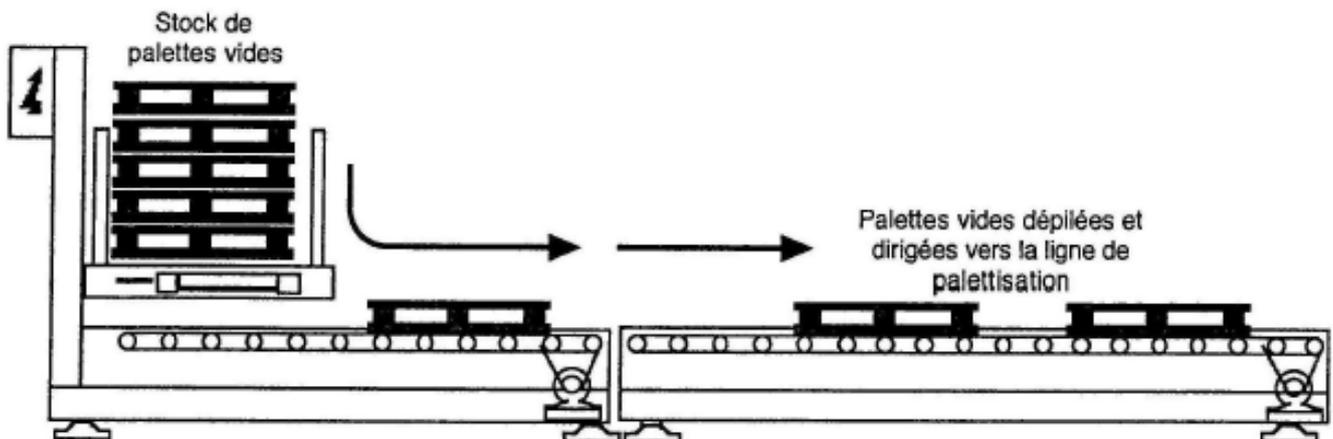
SCHEMA 1



Le vérin hydraulique permet de déplacer le magasin à palettes
Les capteurs "A" permettent de déterminer la hauteur du magasin à palette.

Les vérins pneumatiques permettent de libérer ou de bloquer les palettes dans le magasin à palettes.
Les capteurs "B" permettent de connaître la position du vérin pneumatique (tige sortie, tige rentrée)

Le moteur permet d'entraîner le convoyeur.
Les capteur "C" détectent la présence de palette sur le convoyeur.



NOM :
Prénom :
Classe :

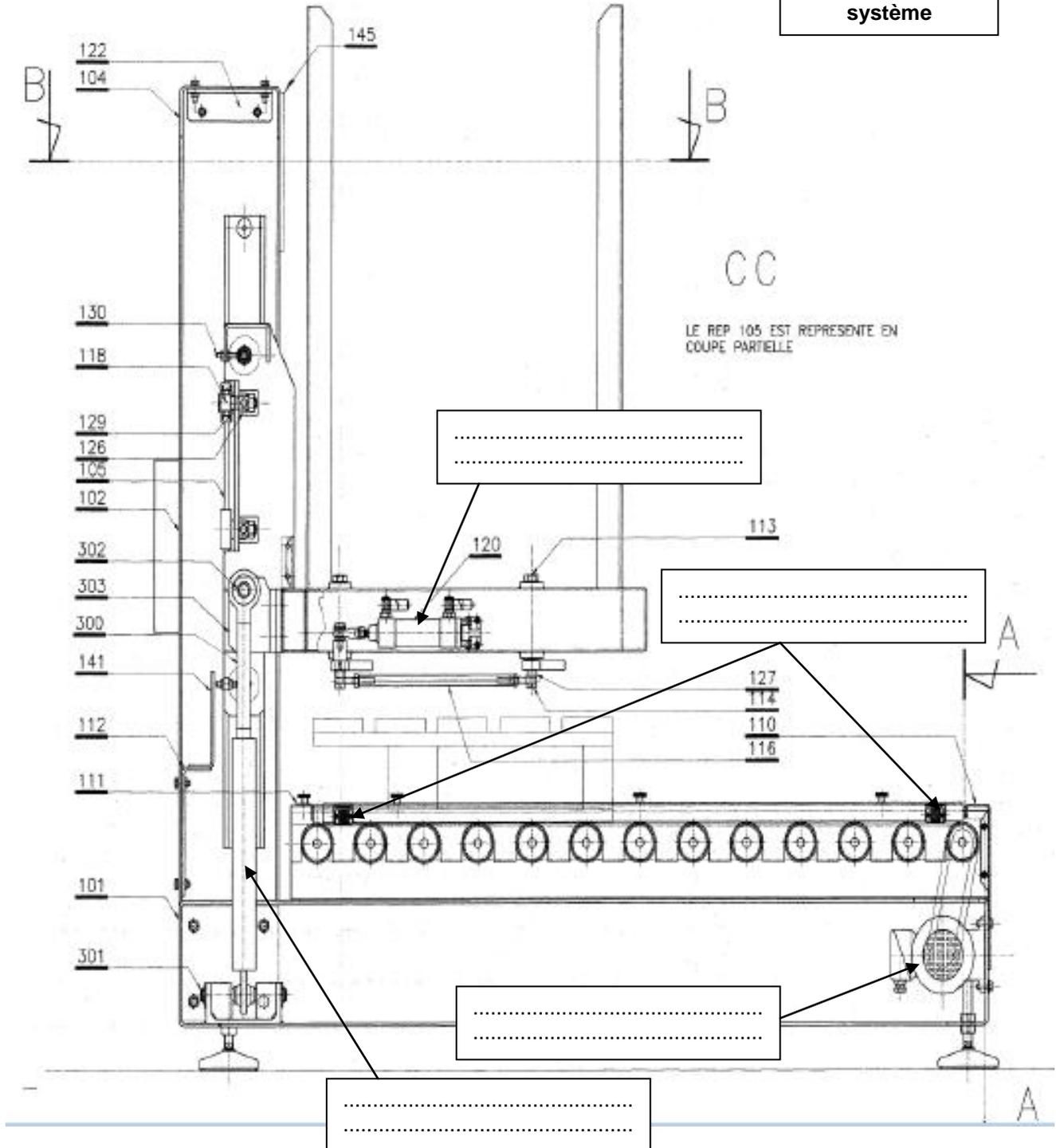
Exercice
Automatisme

Repérer les actionneurs et les capteurs



Q3: Repérer sur les plans suivants les capteurs et les actionneurs symbolisés sur le schéma 1.

Plan de profil du système



NOM :
Prénom :
Classe :

Exercice
Automatisme

Repérer les actionneurs et les capteurs



Plan de face du système

CA AA
SANS LES GUIDES DU REP 105

